

Prädikatenlogik

V: Menge Variablen ($x \in V$) {ELEM.} $f(t_1, \dots, t_n)$ Term

K: Menge Konstanten {feste Werte} $\exists x F$, $\forall x F$ auch Formeln.

F: Menge Funktionsymbole

F: Formeln: $F \wedge G$, $F \vee G$, $\neg F$, (F) auch Formeln.

Priorität Operatoren: $\neg; \wedge; \vee; \exists; \forall; \rightarrow; \leftrightarrow$

Formel $P(t_1, \dots, t_n)$ wahr, wenn $(t_1, \dots, t_n) \in P$.

$\exists x F$: es gibt wahres Elem. im Universum.

$\forall x F$: F ist für alle x wahr.

Rechenregeln: $(Q: \text{Quantor } \in \{\forall, \exists\})$

- $\neg \forall x F = \exists x \neg F$ (\neg : Operator $\in \{\neg, \exists\}$)
- $\neg \exists x F = \forall x \neg F$
- $\exists x F \vee \exists x G = \exists (F \vee G)$
- $\forall x F \wedge \forall x G = \forall x (F \wedge G)$
- $\forall x \forall y F = \forall y \forall x F$
- $\exists x \exists y F = \exists y \exists x F$
- $(Qx \neg) \circ G = Qx (F \circ G)$
- $Qx_1 (F(x_2) \circ G(x_1, \dots)) = F(x_2) \circ Qx_1 G(x_1, \dots)$

Prädikatform: (ist für alle Aussagen vorhanden)

$F = Q_1 y_1 \dots Q_n y_n G$

enthält keine paarweise verschleierte Quantoren

Hornformel: \equiv Wissensbasis (Verknüpfung von Fakten)

literal: (negierte) Atomformel bspw. $P(x, y) \vee \neg Q(x, y + z)$

Spezialfall: mind. 2 Literale & genau 1 positives:

$\neg A_1 \vee \dots \vee A_m \vee A_n = \neg (A_1 \wedge \dots \wedge A_{m-1}) \vee A_n = A_1 \wedge \dots \wedge A_{m-1} \rightarrow A_n$

\Rightarrow Existenzsuche, d.h.:

Wissensbasis \leftarrow Inferenz \leftarrow Anfrage

\leftarrow Anfrage

\leftarrow Antwort

Min-Max / α - β :

- 1: Max gewinnt
- 0: unentschieden
- 1: Min gewinnt
- \Rightarrow Min sucht immer kleinsten Nachfolgepfad, Max sucht größten
- α - β : \Rightarrow bleibt dann ∞ bzw. $-\infty$
- $\Delta[\alpha, -]$
- $\nabla[-, \beta]$
- $\Delta[\frac{1}{2}, \beta \leq \alpha]$
- $\nabla[\frac{1}{2}, \alpha \leq \beta]$
- $\Delta \times$
- $\nabla \times$
- \Rightarrow Nur weitersuchen, wenn Min-/Max-Wert des Vaterknotens potentiell verändert werden kann.
- Bsp.: $\Delta[0, 0]$
- $\nabla[0, 0]$
- $\nabla[-\infty, -1]$
- $\Delta[0, 0]$
- $\nabla[x-1, x]$

Prolog: Hornformeln mit allen Variablen allgemeinisiert. Klassifizierung: Zelle

- Prädikat/Konstante: klein
- Variable: groß

$\Leftarrow = :-$ \sim : anonyme Variable

$v = j$ \sim : $v \neq j$: \sim ungleich

$1 = ,$ \sim : $v(X) = Y$: \sim gleich

$is ...$: Auswertung $X \stackrel{?}{=} 3+4 \vee (?)$ $\star E_2$

$\stackrel{?}{=} \text{identisch}$ $P(X) \stackrel{?}{=} P(X)$

$\stackrel{?}{=} \text{nicht id.}$ $P(X) \stackrel{?}{=} P(Y)$

$\stackrel{?}{=} \text{unifizierbar}$ $P(X) \stackrel{?}{=} P(Y)$

$\stackrel{?}{=} \text{nicht uni.}$ $P(X) \stackrel{?}{=} q(X)$

$\stackrel{?}{=} \text{asym. gleich}$ $2 \stackrel{?}{=} 1+1$

$\stackrel{?}{=} \text{arithm. ung.}$ $3 \stackrel{?}{=} 1+1$

$[]$: leere Liste

[H|T]: H: Kopf, T: Rest der Liste

Existenzquantor durch Skalarweisheit: $\exists x P(X) = P(a)$

Und-oder-Baum (Suchbaum):

$a(X) = -b(X); c(X), d(X) \Rightarrow$

$a(X) = -b(X); c(X); d(X) \Rightarrow$

\Rightarrow Darstellung Unifizierung:

$a(X) = -b(X); c(X).$

$a(X) = -b(X); c(X) \text{ wahr}$

$\begin{array}{c} X/x \\ a(X) \\ b(X) \\ c(X) \\ d(X) \end{array}$ $\begin{array}{c} X/t \\ - \\ c(t) \\ \text{back} \end{array}$

Unifizierbarkeit:

$P(x, a) = P(a, a)$ mit $x/a \checkmark$

$Q(a, x, y) = Q(z, b, c)$ mit $\exists/a, x/b, y/c \checkmark$

$P(x, x) \neq P(a, b) \quad \nexists x \text{ nicht gleichzeitig } a \text{ und } b$

if-else in Prolog:

"wenn regen, dann nass, sonst trocken"

$a(\text{regen}, \text{nass}). \quad a(\text{regen}, \text{trocken}).$

Relationen:

symmetrische Hülle: $q(X, Y) :- p(X, Y); p(Y, X).$

reflexive Hülle: $p(X, X).$

transitive Hülle: $(\text{NICHT}: q(X, Z) = p(X, Y); p(Y, Z))$

Berechnung: $\begin{array}{c} \text{aus } f \text{ lange } 2 \\ \text{für } f \text{ ist } f \text{ lang } 2 \\ p(X, Y) \wedge p(Y, Z) \wedge \exists f (p(X, Y) \wedge p(Y, Z) \rightarrow p(X, Z)) \end{array}$

$\Rightarrow p(X, Y). (p(X, Y) :- p(X, Z); p(Z, Y).)$

$\Rightarrow p(X, Y). (p(X, Y) :- p(X, Z); p(Z, Y).)$

$\Rightarrow p(X, Y). (p(X, Y) :- p(X, Z); p(Z, Y).)$

$\Rightarrow p(X, Y). (p(X, Y) :- p(X, Z); p(Z, Y).)$

Prolog-Code: (E_1)

- Hamming:
- $h(0, -, 0)$, $h(0, -, 1)$, $h(0, 1, -)$. (kestellen egal)
- $h(A, A, 0)$. (gleiche Zielpos.)
- $h(-, -, 1)$. (sonst)
- $h(\text{Board}, \text{HD}) :- \text{flatten}(\text{Board}, \text{B}),$
- $\text{goal}(\text{goal}(\text{B})), \text{flatten}(\text{Goal}(\text{B}, \text{G})),$
- $\text{maplist}(\text{hd}, \text{B}, \text{G}, \text{Diffs}),$
- $\text{sumlist}(\text{Diffs}, \text{HD}), !.$
- Manhattan:
- \Rightarrow wie Hamming
- $h(-, -, X) :-$
- $X \text{ is } \text{abs}(X_1 - X_2) + \text{abs}(Y_1 - Y_2)$

Prolog-Code: (E_2)

- Bsp.: $x + 3 * y * z^2 = A + B + C$
- $\Rightarrow A = x$, $B = 3y$, $C = z^2$
- Vereinfachung / Ersetzen:
- Einfach: $s0(A \text{ } x, X)$.
- $s0(0 \text{ } x, X)$.
- $s0(X, X)$. \Rightarrow zum Abbruch $\star E_4$
- Erweiterst. $s0(A \text{ } x + B \text{ } x, C \text{ } x) :- s0(A, B), s0(C, x).$
- Berechnung: $s(A \text{ } B, C) :- s(A, SA), s(B, SB), s0(SA \text{ } SB, C).$
- \Leftrightarrow gleicher für +
- am Schluss wieder $s(A, A)$.

Prolog vs. Imperative Programmiersprache:

- Abfragen wie `tier("name")`
- auch dort einfach, jedoch nicht `tier(X) :- Rücksackmenge`

Hinweis, vgl. Abbruch: (E_4)

Abbruchbedingung immer zuerst:

$\star E_4$

$\star E_2$

$\star E_1$

Suche

uninformiert:

- Tieflösche
- Exponentieller Laufzeit / Speicherbedarf (wenn besuchte Knoten gespeichert werden)

Breitensuche:

- Tieflösche
- liefert immer kürzesten Pfad
- nur Knoten auf abt. Pfad gespeichert
- nicht immer kürzester Pfad
- nicht für do Graphen

Iterative Tieflösche

- Tieflösche mit stets erhöhender Tieflöschenraute
- Vorteile aus Tieflösche/Breitensuche
- Rechenzeit länger als Breitensuche (alle Kanten aus vorheriger Tiefe werden erneut besucht), nur wenig höher als Tieflösche

informiert: (mit Heuristik = Bewertungsfkt. für Knoten)

• A^* -Suche:

- $f(v) = g(v) + h(v)$
- bereits verbrauchte Kosten bis v
- geschätzte Kosten bis Ziel
- + optimal: findet kürzesten Weg
- + schneller bei guter Heuristik
- hoher Speicherbedarf (worst-case: alle Knoten gespeichert)
- keine (einfache) Rückgabe des Pfades (vgl. Breitensuche)

• IDA*: A^* + iterative Tieflösche (anstatt Tieflöschenraute: Schranke für Bewertungsfunktion)

Heuristiken/Zahlenpuzzle: $\star E_5$

• Hamming-Distanz: wie viele Stellen sind nicht korrekt?

• Manhattan/City-Block: wie viele Bewegungen ist jedes Elern. vom Ziel entfernt (Summe)?

Allg.:

Knoten [und deren Heuristik] sind Plättchenstellungen, nicht einzelne Plättchen

Implementation Heuristik-Suche

- Liste: schlecht (sortieren braucht jedes Mal Objekt)
- Min-Heap: Operationen nur in $O(\log n)$, ggf. nochmal $O(\log n)$.

Jeder Knoten kleiner als Nachfolgeknoten:

$\begin{array}{c} 3 \\ | \\ 5 \\ | \\ 7 \\ | \\ 6 \\ | \\ 8 \end{array}$

\Rightarrow Suche mit Min-Heap:

- Startknoten notieren: $(A, \text{Fog}+h)$
- Wurzelknoten entfernen und f für Nachbarknoten berechnen und entsprechend ober-/unterhalb einfügen
- Suche beendet, wenn Wurzelknoten zum Ziel führt.

Bsp.: $(A, b) \Rightarrow (A-C, 4)$

$(A-C, 4) \Rightarrow (A-B, 7)$

Bayes'sche Netze

Grundlagen:

- $P(A, B) = P(A \cap B)$
- $P(B|A) = \frac{P(A \cap B)}{P(A)}$
- $\Leftrightarrow P(A, B) = P(B|A) \cdot P(A)$
- $\Leftrightarrow P(A) = \frac{P(A, B)}{P(B|A)}$

Marginalisierung / disjunkte Zerlegung:

- $P(A) = P(A, B) + P(A, \bar{B}) = P(A|B) \cdot P(B) + P(A|\bar{B}) \cdot P(\bar{B})$
- unabhängige A, B:
 - $P(A, B) = P(A) \cdot P(B)$
 - $P(A, B|X) = P(A|X) \cdot P(B|X)$
- $P(A|B) = 1 - P(\bar{A}|B)$
- $P(\sum A_n) = \sum P(A_n)$
- $P(\cup A_n) \leq \sum P(A_n)$
- bedingt unabh., wenn $P(A, B|C) = P(A|C) \cdot P(B|C)$

$A \rightarrow B$ (A und B sind unabh.)

A und B unabhängig gegeben C:

$A \leftarrow C \rightarrow B$

• Wenn DAG (directed acyclic graph) (\Leftrightarrow keine Loop), dann topologische Sortierung möglich:

$$P(A_n | A_1, \dots, A_m) = P(A_n | \text{Eltern}(A_n))$$

$$\Rightarrow P(A_1, \dots, A_n) = \prod_{k=1}^n P(A_k | \text{Eltern}(A_k))$$

Inferenz: ist NP-vollständig!

\hookrightarrow Inferenz-Approximation durch Sampling:

- Stichprobe von Belegung ziehen (wahr/falsch)
- Bsp.: $A=w, B=w, C=w$
- zufällig wählen Ergebnis "ziehen"
- Gezogene Werte für Schätzer $P(C)$ nutzen
- + einfach zu implementieren
- schlecht bei Knoten mit Weisen Wk.

Netz Bsp allg.:

$$\begin{array}{c} A \xrightarrow{a} \\ \downarrow \\ C \xrightarrow{f} E \end{array}$$

$$\begin{array}{c} B \xrightarrow{b} \\ \downarrow \\ D \end{array}$$

$$\begin{array}{c} \begin{array}{c|cc|c} & A & B & P(C) \\ \hline F & f & f & c_1 = P(C|A \cap B) \\ w & f & w & c_2 \end{array} \\ \downarrow \\ \begin{array}{c|c|c} & C & P(E) \\ \hline f & f & e_1 \\ w & ? & e_2 \end{array} \end{array}$$

$c_1 = P(C|A \cap B)$

$c_2 = P(C|\bar{A} \cap \bar{B})$

$d_1 = P(D|C)$

$d_2 = P(D|\bar{C})$

Berechnung einer Formel

$F = A \vee B$

$A \xrightarrow{0,5}$

$B \xrightarrow{0,5}$

$\begin{array}{c} \begin{array}{c|c|c} & A & B & P(F) \\ \hline F & f & f & \frac{1}{2} \\ F & f & w & \frac{1}{2} \\ w & f & f & \frac{1}{2} \\ w & f & w & \frac{1}{2} \end{array} \\ \downarrow \\ \begin{array}{c|c|c} & F & P(F) \\ \hline F & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ F & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ w & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{array} \end{array}$

Rechnung:

$P(F) = P(F, A, B) + \dots + P(F, \bar{A}, \bar{B})$

$= P(F|A, B) \cdot P(A) \cdot P(B) + \dots + P(F|\bar{A}, \bar{B}) \cdot P(\bar{A}) \cdot P(\bar{B})$

$\text{Ant. von } A, B, \dots = \left(\frac{1}{2}\right)^2 \cdot (P(F|A, B) + \dots + P(F|\bar{A}, \bar{B}))$

$= \left(\frac{1}{2}\right)^2 \cdot 3 \leftarrow \text{Anzahl von 1en in } P(F)$

Prolog-Funktionen:

- atomic(X) ... atomare Formel
- numbers(X) ... Zahl
- append(L1, L2, L) ... L ist konkatenierte Liste L1+L2
 - ↪ auch L1/L2 aus L erreichbar
 - ↪ append(X, L2, L) $\rightarrow X = \dots$
 - oder: alle möglichen Kombinationen: append(L1, L2, [a,b]) $\rightarrow L1 = \dots, L2 = \dots$
- member(X, [X|L]). $\forall X \text{ ist an }$ $\stackrel{\text{Loop}}{=} \text{match}(X)$

Bsp id Dfs: affe-banane:

ort(X) :- member(X, [...(orte)]).

% Liste: [Per, Affe, Banane, Stuhl, Affe auf Stuhl?]

adj0([A1B, S, F], [A2, B, S, F]) :- ort(A1), ort(A2).

adj0([A1, B, A1, F], [A2, B, A2, F]) :- " "

adj0(A, B, A, F), [A, B, A, F].

goal([A, A, -, -, F]).

solution(Path): -

start = [für, mitte, fensdr, f].

goal(Goal), idfs(Start, Goal, Path).

member(X, []): - member(X|T): - member(X|T)

member(Needle | Haystack): - match(Needle, [Needle|Rest], Rest, Needle). optional

Suchen:

- findall(X, Bedingung, Liste)
- $\bullet :- [idDfs]$ alle aus X mit Bedingung erfüllt

definiere Adjazenzen:

adj(X, Y) :- benachbarte Knoten

Beispw.: (adj0(X,Y); adj0(Y,X)), bed(X), bed(Y).

ggf.: definiere adj(X, Y). (gültige Übergänge)

definiere Heuristiken

h(Head, H)

alt. Knoten Heuristik

Grammatik: ggf. mit gew. (m/w)

Satz = Nominalph.+ Verbalph. \Leftrightarrow ggf. mit (in)transitiv:

"jagte" vs. "jagt etwas"

Artikel+Nomen Verb+Nominalph.

Formel \rightarrow Baum: (E5)

$\forall x (\exists y G(x, y))$

$\Downarrow \forall x$

$\exists y$

$G(x, y)$

Avssgenumformung: (E6)

• jeder Mensch ist M oder F: \rightarrow gilt auch für "Stuhl" $\Rightarrow \text{Men}(x) \wedge (M(x) \vee F(x))$ ist falsch?

• jeder M und F ist Men.: \rightarrow trotz "und" ein "oder", das gemeint:

• kein Men ist gleichzeitig M und F: $\forall x (\text{Men}(x) \rightarrow \neg(M(x) \wedge F(x)))$ $\forall x (F(x) \rightarrow \neg(\text{Men}(x)))$